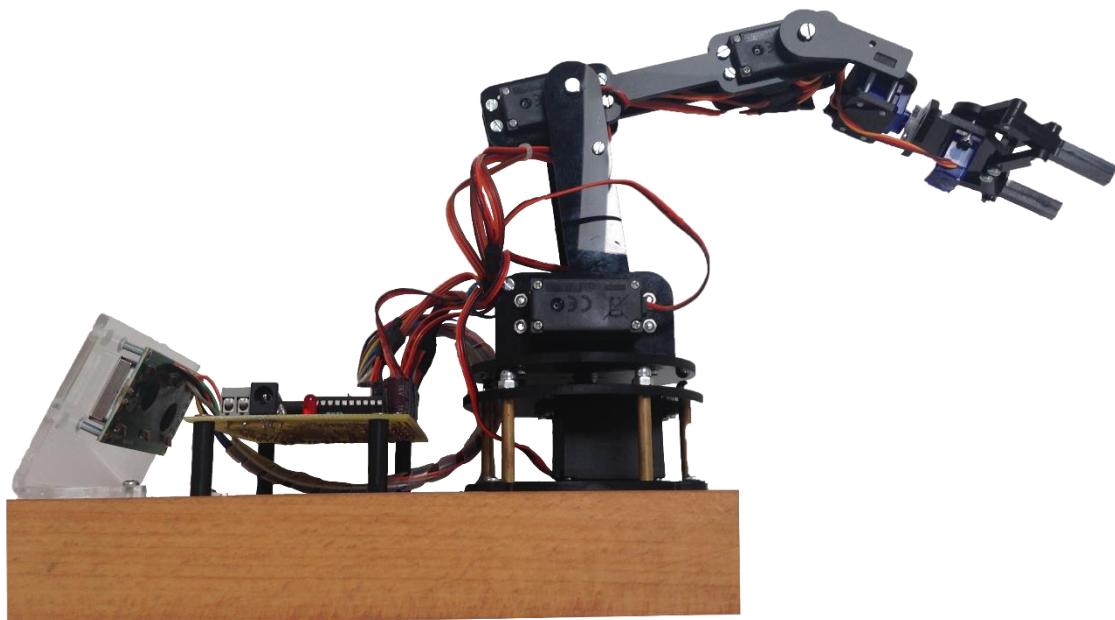


BEDIENUNGS- ANLEITUNG



ROBOTIC

PROGRAMMIERANLEITUNG

START

- Kontroller an der 10poligen Stecker Leiste auf der Platine anstecken
- Netzteil an 230V/50Hz anstecken und mit Platine verbinden
- Warten bis SELECT am Display angezeigt wird
- Select Taste (Abb. 2) drücken
- Steuerkreuz (Abb. 2) nach unten drücken bis zum Programm Ende
- 2x Steuerkreuz (Abb. 2) nach rechts drücken
- Auf dem Display kontrollieren welcher Servo ausgewählt ist
- (Steuerkreuz (Abb. 2) nach links drücken um zurückzukommen)

SERVO 0 (DREHSERVO)

- Steuerkreuz (Abb. 2) nach oben drücken bis Servo 0 am Display erscheint
- Linken Stick (Abb. 2) nach rechts bewegen bis der Wert 6000 am Display angezeigt wird
- Start (Abb. 2) drücken zum Speichern
- Steuerkreuz (Abb. 2) nach rechts drücken
- Linken Stick (Abb. 2) nach links bewegen bis der Wert 16799 am Display angezeigt wird
- Start (Abb. 2) drücken zum Speichern
- 2x Steuerkreuz (Abb. 2) nach links drücken

SERVO 1 (UNTERARM HEBESERVOS)

- Steuerkreuz (Abb. 2) nach oben drücken bis Servo 1 am Display erscheint
- Linken Stick (Abb. 2) nach unten bewegen bis der Wert 6000 am Display angezeigt wird

- Start (Abb. 2) drücken zum Speichern
- Steuerkreuz (Abb. 2) nach rechts drücken
- Linken Stick (Abb. 2) nach oben bewegen bis der Wert 16799 am Display angezeigt wird
- Start (Abb. 2) drücken zum Speichern
- 2x Steuerkreuz (Abb. 2) nach links drücken

SERVO 2 (OBERARM HEBESERVO)

- Steuerkreuz (Abb. 2) nach oben drücken bis Servo 2 am Display erscheint
- Rechten Stick (Abb. 2) nach rechts bewegen bis der Wert 6000 am Display angezeigt wird
- Start (Abb. 2) drücken zum Speichern
- Steuerkreuz (Abb. 2) nach rechts drücken
- Rechten Stick (Abb. 2) nach links bewegen bis der Wert 16799 am Display angezeigt wird
- Start (Abb. 2) drücken zum Speichern
- 2x Steuerkreuz (Abb. 2) nach links drücken

SERVO 3 (VORDERARM HEBESERVO)

- Steuerkreuz (Abb. 2) nach oben drücken bis Servo 3 am Display erscheint
- Rechten Stick (Abb. 2) nach unten bewegen bis der Wert 6000 am Display angezeigt wird
- Start (Abb. 2) drücken zum Speichern
- Steuerkreuz (Abb. 2) nach rechts drücken
- Rechten Stick (Abb. 2) nach oben bewegen bis der Wert 16799 am Display angezeigt wird
- Start (Abb. 2) drücken zum Speichern
- 2x Steuerkreuz (Abb. 2) nach links drücken

SERVO 4 (VORDERARM WENDESERVO)

- Steuerkreuz (Abb. 2) nach oben drücken bis Servo 4 am Display erscheint
- R2 (Abb. 1) drücken bis der Wert 6000 am Display angezeigt wird
- Start (Abb. 2) drücken zum Speichern
- Steuerkreuz (Abb. 2) nach rechts drücken
- L2 (Abb. 1) drücken bis der Wert 16799 am Display angezeigt wird
- Start (Abb. 2) drücken zum Speichern
- 2x Steuerkreuz (Abb. 2) nach links drücken

SERVO 5 (GREIFER)

- Steuerkreuz (Abb. 2) nach oben drücken bis Servo 4 am Display erscheint
- R1 (Abb. 1) drücken bis der Wert 6000 am Display angezeigt wird
- Start (Abb. 2) drücken zum Speichern
- Steuerkreuz (Abb. 2) nach rechts drücken
- L1 (Abb. 1) drücken bis der Wert 16799 am Display angezeigt wird
- Start (Abb. 2) drücken zum Speichern

STARTMENU

- Steuerkreuz (Abb. 2) nach links bis sich auf dem Display nichts mehr ändert
- Steuerkreuz (Abb. 2) nach oben drücken bis das Programm Ende erscheint
- Select Taste (Abb. 2) drücken

WEITER FUNKTIONEN

- Taste X (Abb. 2) schnelles Drehen
- Taste O (Abb. 2) schnelles Greifen

BILDER



Abbildung 1
Programmier- und Steuertasten: R2, L2, R1, L1



Abbildung 2
Programmier- und Steuertasten: Rechter Stick, Linker Stick, Steuerkreuz
Speichertasten: Select, Start

BETRIEBSANLEITUNG

DREHEN (DREHSERVO) ABB. 3

- Linker Stick (Abb. 2) Links, Roboterarm nach links Drehen
- Linker Stick (Abb. 2) Rechts, Roboterarm nach rechts Drehen

HEBEN (UNTERARM HEBESERVO) ABB. 4

- Linker Stick (Abb. 2) Oben, Unterarm geht nach unten
- Linker Stick (Abb. 2) Unten, Unterarm geht nach oben

HEBEN MITTE (OBERARM HEBESERVO) ABB. 4

- Rechter Stick (Abb. 2) Links, Oberarm nach Oben
- Rechter Stick (Abb. 2) Rechts, Oberarm nach Unten

HEBEN VORNE (VORDERARM HEBESERVO) ABB. 4

- Rechter Stick (Abb. 2) Oben, Vorderarm nach Unten
- Rechter Stick (Abb. 2) Unten, Vorderarm nach Oben

GREIFER DREHEN (VORDERARM WENDESERVO) ABB. 3

- R2 (Abb. 1), Greifer nach rechts Drehen
- L2 (Abb. 1), Greifer nach links Drehen

GREIFEN (GREIFER) ABB. 3

- R1 (Abb. 1), Greifer Öffnen
- L1 (Abb. 1), Greifer Schließen

SPEZIAL

- X (Abb. 2), Greifer schnell Drehen
- O (Abb. 2), Greifer schnell Öffnen/Schließen

BILDER

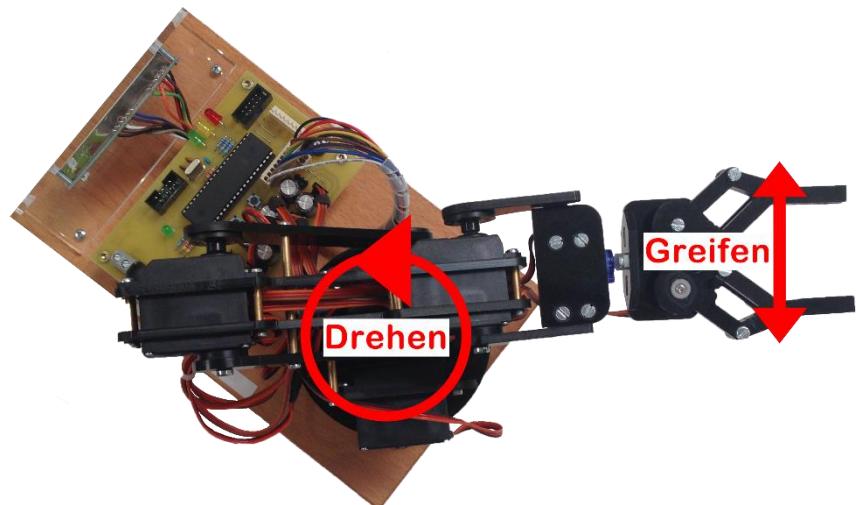


Abbildung 3
Drehen, Greifen

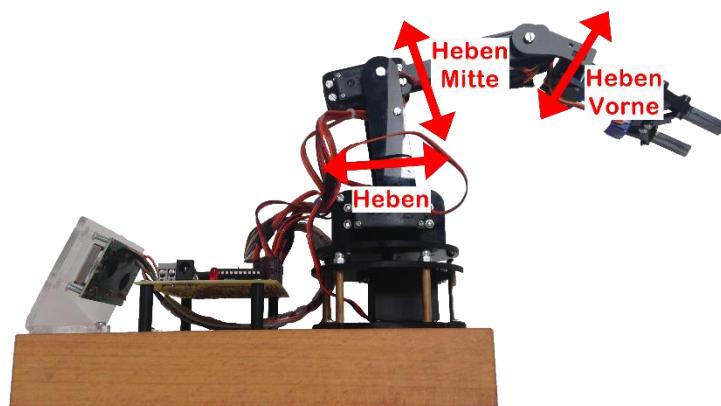


Abbildung 4
Heben, Heben Mitte, Heben Vorne

IC-PROGRAMMIERUNG

STARTEN

- Programm (Mega.bat, Tiny.bat) am PC aufrufen
- IC einlegen
- Doppelklick auf Mega bzw Tiny
- IC entnehmen